



どこにでも持ち運び可能で、GPS を使用しない 3次元モバイルマッピングテクノロジー。ハンドヘルド端末で軽量、そして簡単に使える 3次元レーザースキャナーを使用して歩きながらのスキャン操作で短時間で高精度 3D モデルを作成することができます。あらゆるものをマッピングできる完璧なソリューションです。

■ どこにでも持って行ける (go-anywhere) 3次元モバイルマッピングの 3つの大きな強み。



スピード

GPSを使用せずに素早くモバイルマッピングを実施。従来の伝統的な測量技法に比べ何倍も早く測量を完了。



簡単操作

簡単な操作とユーザーフレンドリーな操作。短時間でのトレーニングでシステムを理解。

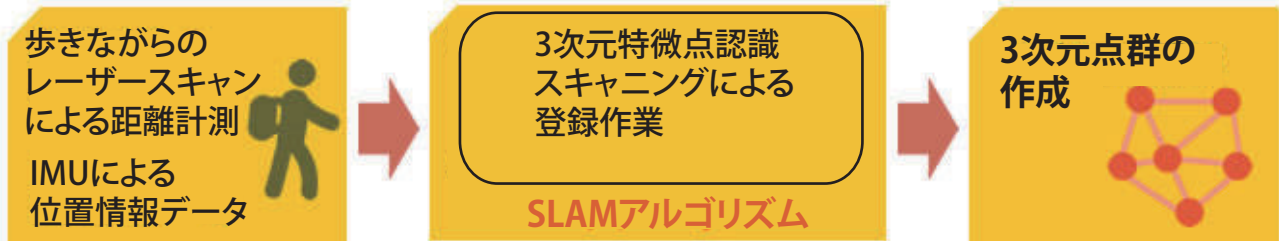


品質

1000件以上のプロジェクトで実績を積み上げて来た革新的なSLAMマッピングソフトは様々な困難な環境下でも精度の高い結果を出しています。

Simultaneous Localization And Mapping (SLAM)

自己位置推定と空間地図作成を自動で同時実行する機能



大きな特徴: 移動しながらのレーザースキャンが可能。位置情報取得にGPSを使用せずIMU使用。

■ ZEB-REVO RTハードウェア・ソフトウェア構成



GeoSLAM Hub & Draw Software + CloudCompare

GeoSLAM Hub:

- ・ スキャンファイルの処理と融合
- ・ 3次元点群フォーマットのエクスポート

GeoSLAM Draw:

- ・ 3次元点群のインポート/エクスポート
- ・ レイアウト及びセクションの作成
- ・ 作図及び自動ベクター化
- ・ 位置合わせ及び位置情報付きデータ作成





ZEB-HORIZON は 100m の範囲で屋外での使用に適していますが、軽量でコンパクトなデザインで室内のサーベイにも最適です。

ZEB HORIZON は、あなたの周りの世界をキャプチャし、処理、理解する為のツールです。

軽量で頑丈な ZEB-HORIZON は、使用が簡単で、キャプチャが容易で処理が簡単なので、最も重要な意思決定に必要な最も正確な情報を持っています。

パワフルな SLAM 技術を心がけ、地下や森林環境などの GPS の劣悪な遠隔地でも使用できます。

UAV との互換性を含め、ZEB-HORIZON の取り付けオプションの幅広さをこれまで以上に高めましょう。

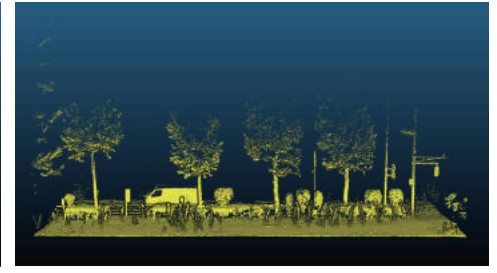
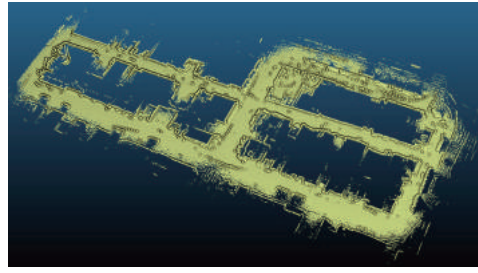
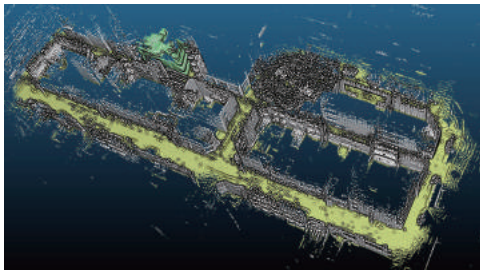
無制限のソリューション

ZEB-HORIZON は、1 秒間に 300,000 ポイントの収集速度と 1~3cm の精度で、次のようなさまざまなアプリケーションに適しています。

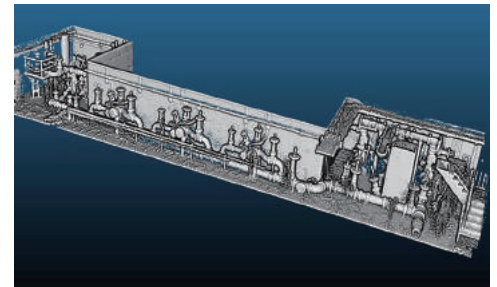
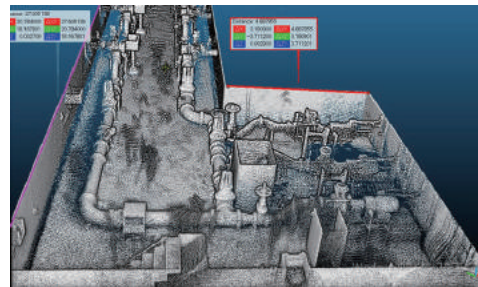
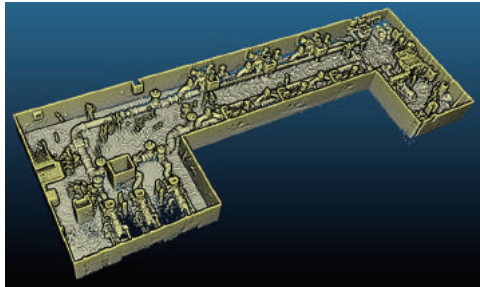
- 2D フロアプランの生成
- 3D 容積計算
- 測定された建物調査
- Scan-to-BIM
- オブジェクト識別

■ 応用例

応用例1: 中央区日本橋の市街地の一区画を歩きながらのスキャン。スキャンに掛かった時間はおおよそ30分。スキャン実施した区画の全景、電線が見えない状態での区画の全景を見る為に地上4.6mの所で輪切り。街路樹の一部を切り取り真横から見た風景の3種類をご参考までに展示。



応用例2: 某施設の中にある機械室。パイプや機器が並んでいる場所をZEB-REVO RTで約20分ほどでスキャン実施。パイプ類や機器類の形状や配置が非常にはっきりと表示されており、空間の距離も高い精度で測定可能。



応用例3: ZEB-REVO RTには、スキャン中に前方に見える風景や対象物のビデオ録画の為に使用する小型のビデオカメラをハンドヘルドスキャナーに装着できます。GeoSLAM Viewer (GeoSLAMビューワー) 上でスキャナーの移動経路が表示され、経路上の任意の箇所をクリックするとそこで撮影された画像およびクリック操作でその画面を含むビデオを閲覧できます。また、ビデオ映像からの色表示を取り入れた色付き点群も作成出来ます。なお、色付き点群の色表示はあくまで補助的な役割のため、スキャナーの移動経路のクリックで表示される周辺画像あるいはビデオの閲覧をおすすめします。

